

ドローンやロボット工学に  
産業グレードAHRS  
最小・最軽量のIMU  
**「3DM-GX5-25」**



3DM-GX5-25は、サイズ20mm、重さ20gながらも、安定性や再現性共に最高品質を誇るIMUセンサです。完全に較正され温度補償された3軸加速度計、ジャイロスコープ、磁力計を備えており、あらゆる動的条件下で最適な測定品質を実現します。

建機などの動的傾斜、  
加速度、角速度の測定に  
高精度IMU**「MV5-AR」**



MV5-ARは、建機、農業機械、トラックなど動的傾斜、加速度、角速度を計測するのに適したIMUセンサです。洗練された自動適応型拡張カルマンフィルター(EKF)で、振動や地震に関連する誤差を取り除き、あらゆる条件下で真の傾斜を計測します。



# 超小型! 高精度!

## アメリカ・LORD MicroStrain社

LORD MicroStrain社の3DM-GXシリーズは、ダイナミック精度に優れたサイズ20mm、重さ20gのIMU(慣性計測装置)です。加速度計(3軸)、角速度計(3軸)、磁力計(3軸)、温度センサー、プロセッサ等が内蔵され、完全に温度補正されています。独自のアルゴリズムで長時間計測での安定性と再現性に大変優れ、GPSを統合したモデルやOEM用など強力なラインナップを揃えています。

人気  
No.1



### 3DM-GX5-25

最小・最軽量で、最も動作特性に優れた姿勢計測(AHRS)慣性デバイス。MEMS技術と内蔵デュアルCPU、及びカルマンフィルタリングにより、最も安定した静的・動的数据を出力します。



### 3DM-GX5-35

最小・最軽量、高性能の姿勢計測(AHRS)慣性デバイスです。高性能マルチコンステレーションGNSSレシーバーと先進のMEMSセンサを統合し、慣性計測データと姿勢、ヘディングの計算値を出力します。



### 3DM-GX5-45

このクラスのセンサで最小・最軽量で、最も動作特性に優れた姿勢計測(AHRS)慣性デバイス。高精度な位置、速度、姿勢予測値を算出する拡張型カルマンフィルターを実行するデュアルプロセッサーも内蔵しています。



### 3DM-MV5

従来になかったIP/67,69K対応とCAN通信モデルのIMUです。防水・防塵対応でフィールド使用にも対応。量産向けカスタム対応モデルで、自動車・産業用車両、ロボット、工場などCAN通信のニーズが高い市場で活躍します。コンパクトなサイズとお買い求めやすい価格が魅力のセンサです。



### 3DM-CV5-10 (OEM)

3DM-GX5-10のOEM仕様のデバイス。リボンケーブルで直接PCB基板や筐体へマウントできます。ロボットのバランシングに最適の小型慣性計測ユニット(IMU)です。



### 3DM-CV5-15 (OEM)

3DM-GX5-15のOEM仕様のデバイス。リボンケーブルで直接PCB基板や筐体へマウントできます。インダストリアルグレードの小型慣性計測ユニット(IMU)、垂直リファレンスユニットです。



### 3DM-CV5-25 (OEM)

最高の人気を誇る3DM-GX5-25のOEM仕様のデバイスです。リボンケーブルで直接PCB基板や筐体へマウントできます。インダストリアルグレードの小型ノイズ耐性の高い、優れた性能を誇るヘッディングリファレンス・システム(AHRS)です。



# 振動に強い!

## フランス・SBG社

ドローン制御や農業重機の自動化、または自動車やバイクなどの運動挙動など、幅広い用途に適したSBG社のMEMS式IMUセンサ「Ellipse2」は、IP68の筐体を持つ小型・軽量センサです。ロール、ピッチは0.1°、ヘディングは磁気ベースで0.8°、外部GNSSで0.5°以下です。またマリンオプションもあり、リアルタイムにヒープ値は5cmの精度をご提供できます。動作温度は-40°から+85°まで対応しているため、様々な計測環境に順応できます。振動と温度変化に対するロバスト性に非常に優れています。

### Ellipse2シリーズ

人気  
No.1



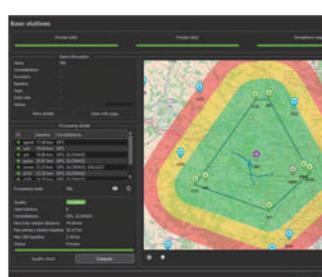
ご用途に合わせ、Ellipse2-A(AHRS)、Ellipse2-E(外部支援INS)、Ellipse2-N(GNSSレシーバ内蔵INS)とEllipse2-D(デュアルアンテナGNSSレシーバ内蔵INS)の4種類をご用意しております。トライアルをご希望の方はご相談下さい。

### Ellipse2 Micro



超小型のEllipse 2 Microは、-40～+85°Cの範囲でキャリブレーションされているため、あらゆる環境で一定の動作を提供します。モデルはEllipse2 Micro IMU、Ellipse2 Micro AHRS、Ellipse2 Micro INSの3種類。

### Qinertia後処理ソフトウェア



基地局の設置が不要で高速な後処理が可能なQinertia。面倒なレバーアームを後から推定、修正することができます。センチメートル単位での処理結果の確認が可能です。GPS位置データを地図上にオーバーレイして視覚的に確認でき、さらにセンサ1つで最大3カ所のモニタリングポイント計測も可能です。Ekinox Apogeeシリーズがさらなる精度向上が可能です。(例)ロール/ピッチの精度においては、Ekinoxは0.015° Apogee 0.005°となります。その他の詳細スペックは担当営業にお問い合わせください。